



وزارت علوم، تحقیقات و فناوری
دانشگاه تفرش
دانشکده علوم ریاضی
گروه ریاضی کاربردی

پیشنهاد موضوع تحقیقاتی برای پایان نامه کارشناسی ارشد
ریاضی کاربردی، گرایش آنالیز عددی

عنوان

حل معادلات انتگرال و دیفرانسیل به کمک موجک‌ها

استاد راهنما اول

دکتر مهدی رمضانی

استاد راهنما دوم

دکتر محمد رضا احمدی دارانی

نگارنده

مریم محسنی

شهریور ۱۳۹۰

تقدیم به

پدر و مادر عزیزم

و همه کسانی که

دوستشان دارم

سپاس خداوندی را سزااست که ...

آفریننده بندگان، گستراننده زمین، جاری کننده آب در زمین های پست و رویاننده گیاه در زمین های بلند است. او که داناست به اثر هر قدمی، صدای هر حرکتی، آوای هر کلمه ای و همه هر نفس زنده ای.

انسان از طریق اندیشیدن و تلاش جهت کسب معرفت به نعمت آگاهی دست پیدا می کند و چه باشکوهند از خودگذشتگانی که محصول سال ها تلاش و مشقت خود را به سادگی در اختیار طالبان آن قرار می دهند.

پس از سپاس از خداوند متعال، بر خود لازم می دانم از استاد گرانقدر جناب آقای دکتر مهدی رضایی که در تمام مراحل پایان نامه همواره از راهنمایی های ارزشمند ایشان برخوردار بوده ام، قدردانی نمایم.

همچنین از جناب آقای دکتر محمدرضا احمدی دارانی که با ارائه راهنمایی های مدبرانه خود اینجانب را با مفاهیم اصلی این پایان نامه آشنا کردند، صمیمانه تشکر و قدردانی می نمایم.

از زحمات اساتید ارجمند جناب آقای دکتر محمد افضلی نژاد و جناب آقای دکتر محسن شاهرضایی که زحمت داوری این پایان نامه را قبول نموده اند، کمال سپاسگزاری را دارم.

در پایان بار دیگر مراتب تقدیر و تشکر خود را از اساتید خود و تمامی عزیزانی که در انجام این پایان نامه اینجانب را یاری کرده اند و از این سبب بر گردن من حق دارند ابراز داشته و برای ایشان و خانواده محترمشان سلامتی و تندرستی همراه با عزت و سربلندی را مسئلت می نمایم.

چکیده

موجک هار مجموعه‌ای از توابع متعامد قطعه‌ای ثابت است که می‌توان تابع f را به کمک آن تقریب زد. همچنین انتگرال f را می‌توان به کمک همین موجک محاسبه کرد.

امروزه محاسبه بهترین تقریب برای تابع f ، مطلبی است که از اهمیت خاصی برخوردار می‌باشد. ما در این پایان‌نامه قصد داریم تابع f را علاوه بر موجک هار به کمک موجک‌های لژاندر و فلتلت نیز تقریب زده و فرمولی را برای محاسبه انتگرال f به کمک این دو موجک، همانطور که برای موجک هار محاسبه شده است، به دست آوریم.

همچنین حل مسائل مقدار مرزی مرتبه دوم و حل عددی معادلات انتگرال فردهلم غیرخطی مرتبه دوم به کمک موجک هار را نیز مورد بحث قرار می‌دهیم.

کلمات کلیدی: موجک هار، موجک لژاندر، موجک فلتلت، دوگان موجک فلتلت، مسأله مقدار مرزی مرتبه دوم، معادله انتگرال فردهلم غیرخطی مرتبه دوم، انتگرال یگانه، انتگرال دوگانه، انتگرال سه‌گانه، تقریب تابع

فهرست مطالب

۵	فهرست مطالب
۴	۱ مروری بر معادلات انتگرال و دیفرانسیل
۴	۱.۱ تاریخچه معادلات انتگرال
۶	۲.۱ دسته‌بندی معادلات انتگرال
۶	۱.۲.۱ معادلات انتگرال فردهلم و ولترا
۷	۲.۲.۱ معادلات انتگرال خطی و غیرخطی
۷	۳.۲.۱ معادلات انتگرال منفرد و نامنفرد
۸	۴.۲.۱ معادلات انتگرال پیچشی
۸	۳.۱ هسته‌های خاص در معادلات انتگرال
۸	۱.۳.۱ هسته جدایی‌پذیر
۸	۲.۳.۱ هسته متقارن
۸	۳.۳.۱ هسته الحاقی
۹	۴.۳.۱ هسته هرمیتی
۹	۵.۳.۱ هسته نرمال
۹	۶.۳.۱ تابع و هسته L^2

۹	تبدیل مسائل مقدار اولیه به معادلات انتگرال ولترا	۴.۱
۱۱	تبدیل مسائل مقدار مرزی به معادلات انتگرال فردهلم	۵.۱
۱۴	مسائل خوش وضع و بد وضع	۶.۱
۱۴	تعریف پایداری	۱.۶.۱
۱۵	تعریف حاصلضرب داخلی	۲.۶.۱
۱۵	تعریف تعامد و متعامد نرمال	۳.۶.۱
۱۶	۲ نظریه موجک‌ها و معرفی چند موجک	
۱۸	روش ساخت موجک‌ها	۱.۲
۲۰	آنالیز تجزیه چندگانه	۲.۲
۲۰	موجک هار	۳.۲
۲۶	روش انتگرال گیری عددی بر پایه موجک هار	۴.۲
۲۶	تکنیک عددی برای انتگرال‌های یگانه	۱.۴.۲
۲۸	تکنیک عددی برای حل انتگرال دوگانه و سه گانه	۲.۴.۲
۳۱	موجک لژاندر مرتبه m	۵.۲
۳۱	توابع مقیاس	۱.۵.۲
۳۲	موجک لژاندر	۲.۵.۲
۳۲	تقریب توابع به کمک موجک لژاندر مرتبه m	۳.۵.۲
۳۳	موجک لژاندر خطی (مرتبه ۱)	۴.۵.۲
۳۸	محاسبه مقدار تقریبی انتگرال به کمک موجک لژاندر	۵.۵.۲
۴۰	موجک فلتلت	۶.۲
۴۰	شکل کلی موجک‌های فلتلت	۱.۶.۲

۴۱ تابع مقیاس فلتلت	۲.۶.۲
۴۲ موجک فلتلت	۳.۶.۲
۴۴ دوگان موجک‌های فلتلت	۴.۶.۲
۴۵ ساخت دوگان موجک‌های فلتلت	۵.۶.۲
۴۷ دستگاه موجک فلتلت مرتبه اول	۶.۶.۲
۴۹ دستگاه موجک فلتلت دوگان مرتبه اول	۷.۶.۲
۵۰ تقریب توابع بوسیله موجک فلتلت	۸.۶.۲
۵۱ محاسبه مقدار تقریبی انتگرال به کمک موجک‌های دوگان فلتلت	۹.۶.۲
۵۵	۳ حل عددی مسئله مقدار مرزی مرتبه دوم به کمک موجک هار	
۵۶ تقریب توابع به کمک موجک هار	۱.۳
۵۷ محاسبه مقدار $y(x)$ برای حالت‌های مختلف	۲.۳
۵۷ حالت ۱	۱.۲.۳
۵۷ حالت ۲	۲.۲.۳
۵۸ حالت ۳	۳.۲.۳
۵۸ حالت ۴	۴.۲.۳
۵۹ حالت ۵	۵.۲.۳
۵۹ حالت ۶	۶.۲.۳
۶۲	۴ حل عددی معادله انتگرال فردهلم غیرخطی مرتبه دوم به کمک موجک هار	
۶۲ تقریب توابع	۱.۴
۶۵ آنالیز خطا	۲.۴

۶۹ محاسبه \tilde{u} ۳.۴
۷۶	نتیجه گیری و پیشنهاد پژوهشی
۷۷	کتابنامه
۸۱	واژهنامه فارسی به انگلیسی
۸۴	واژهنامه انگلیسی به فارسی

مقدمه

معنی عامیانه موجک، موج کوچک است و از اصطلاح فرانسوی $ondelette$ ($onde$: wave) گرفته شده است. ایده‌ی نمایش یک تابع بر حسب مجموعه‌ی کاملی از توابع اولین بار توسط ژوزف فوریه، ریاضیدان و فیزیکدان بین سال‌های ۱۸۰۶ - ۱۸۰۲ مطرح شد. فوریه ثابت کرد که می‌توان از محورهای استفاده کرد که با کمک مجموعه‌ای نامتناهی از توابع سینوسی ساخته می‌شوند. به عبارت دیگر فوریه نشان داد که تابع f را می‌توان به شکل حاصل جمع بینهایت تابع سینوسی و کسینوسی به شکل $\sin(ax)$ و $\cos(ax)$ نمایش داد.

با گذشت زمان ضعف پایه‌های فوریه نمایان شد و سپس در سال ۱۹۰۹ هار^۱ اولین کسی بود که به موجک‌ها اشاره کرد. در سال ۱۹۳۰ دانشمندان به فکر اصلاح پایه‌های فوریه افتادند و متوجه شدند که پایه‌های فوریه بهترین ابزار ممکن در اکتشافات زیرزمین نیستند.

در سال ۱۹۸۰، نخستین پایه‌های موجکی متعامد کشف و در همین سال‌ها مفهوم موجک و تبدیل موجک، به عنوان یک ابزار برای آنالیز سیگنال زمین‌لرزه مطرح شد. در سال ۱۹۷۶ میر^۲ و مالت^۳ از پایه‌های موجک متعامد توانستند آنالیز تجزیه چندگانه را بسازند و مالت تجزیه موجک‌ها و الگوریتم‌های بازسازی را با به کار بردن آنالیز تجزیه چندگانه به وجود آورد.

در سال ۱۹۹۰ مورنزی همراه با آنتوان موجک‌ها به دو بعد و سپس به فضاهایی با ابعاد دیگر گسترش

^۱ Alfred Haar

^۲ Y.Meyer

^۳ S.Mallat

یافت و به این ترتیب بود که آنالیز موجکی پایه گذاری گردید.

یکی از دستاوردهای نسبتاً جدید و هیجان انگیز ریاضیات محض که مبتنی بر چندین دهه پژوهش در آنالیز همساز است. امروزه کاربردهای مهمی در بسیاری از رشته‌های علوم و مهندسی یافته و امکانات جدیدی برای درک جنبه‌های ریاضی آن و نیز افزایش کاربردهایش فراهم شده است. در آنالیز موجک هم مانند آنالیز فوریه با بسط تابع‌ها سروکار داریم ولی این بسط بر حسب "موجک‌ها" انجام می‌شود.

موجک، تابع مشخص مفروضی با میانگین صفر است و بسط بر حسب انتقال‌ها و تجانس این تابع انجام می‌گیرد، برخلاف چند جمله‌ای‌های مثلثاتی، موجک‌ها در فضا به صورت موضعی بررسی می‌شوند و به این ترتیب ارتباط نزدیکتری بین بعضی توابع و ضرایب آن‌ها امکان‌پذیر می‌شود و پایداری عددی بیشتری در بازسازی و محاسبات فراهم می‌گردد. هر کاربردی که مبتنی بر تبدیل فوریه سریع است را می‌توان با استفاده از موجک‌ها فرمول‌بندی کرد و اطلاعات فضایی (یا زمانی) موضعی بیشتری به دست آورد. به‌طور کلی، این موضوع بر پردازش سیگنال و تصویر و الگوریتم‌های عددی سریع برای محاسبه‌ی عملگرهای انتگرالی اثر می‌گذارد.

آنالیز موجک حاصل سال‌ها کار ریاضی است که طی آن، با توجه به مشکلاتی که در پاسخ دادن به ساده‌ترین پرسش‌های مربوط به تبدیل فوریه وجود داشت، جانشین-های انعطاف‌پذیر ساده‌تری از طریق آنالیز همساز ارائه شدند. مستقل از این نظریه که در ریاضیات محض جای دارد، صورت‌های مختلفی از این رهیافت چند مقیاسی را در طی دهه‌ی گذشته در پردازش تصویر، آکوستیک، کدگذاری، و استخراج نفت دیده‌ایم [۲۰].

مطالب مندرج در این پایان‌نامه در چهار فصل تنظیم شده است.

در فصل اول تعاریف و خواص معادلات انتگرال را مطرح کرده‌ایم.

در فصل دوم نظریه موجک‌ها مطرح و موجک‌های هار، لژاندر و فلتلت معرفی شده است. همچنین

روش انتگرال‌گیری عددی بر پایه موجک هار که در مقاله [۱] مطرح شده را در این فصل بیان کرده‌ایم

و از این روش الهام گرفته و انتگرال گیری عددی بر پایه موجک لژاندر و فلتلت نیز محاسبه شده است. در این فصل به دقت حاصل از تقریب تابع به کمک هر یک از موجک‌های عنوان شده نیز توجه خاصی شده است.

در فصل سوم، روش محاسبه مسائل مقدار مرزی مرتبه دوم به کمک موجک هار که در مقاله [۲] بیان گردیده را مطرح کرده‌ایم.

در فصل چهارم حل عددی معادلات انتگرال فردلم غیرخطی مرتبه دوم به کمک موجک هار بیان شده است. مطالب این فصل نیز در مقاله [۳] عنوان شده است.

فصل ۱

مروری بر معادلات انتگرال و دیفرانسیل

۱.۱ تاریخچه معادلات انتگرال

بویس ریموند^۱ اولین کسی بود که نام معادله انتگرال را به معادلاتی که در آنها تابع مجهول زیر علامت انتگرال ظاهر می‌شود، نسبت داد. در عمل، لاپلاس^۲ اولین بار در سال ۱۷۸۲ نظریه معادلات انتگرال را مطرح کرد. وی معادله انتگرال $y(x) = \int_0^{\infty} e^{-st} f(x) dx$ را مورد بررسی قرارداد. پس از آن فوریه^۳ مبحث معادلات انتگرال را دنبال کرد. حدود سالهای ۱۸۲۰ آبل^۴ در مسائل مکانیکی خود با معادلات انتگرال روبرو شد. در سال ۱۸۲۶ پواسون^۵ در نظریه مغناطیسی خود به این معادلات برخورد کرد. در سال ۱۸۳۲ لیوویل^۶ در حل برخی معادلات دیفرانسیل به کمک معادلات انتگرال و بعد از او در سال ۱۸۷۰ نیومن^۷ با تبدیل مساله دیریکله^۸ به یک معادله انتگرال از کسانی بودند که نقش موثری

^۱Bois Reymond

^۲Laplace

^۳Fourier

^۴Able

^۵Poisson

^۶Liouville

^۷Neuman

^۸Diriclet

در تکامل نظریه معادلات انتگرال داشتند. در سال ۱۸۹۶ پوانکاره^۹ در رابطه با معادلات دیفرانسیل با مشتقات جزئی، معادلات انتگرالی را مطرح کرد. در همان سال ولترا^{۱۰} از ایتالیا برای اولین بار نظریه عمومی معادلات انتگرال به شکل زیر را مطرح کرد.

$$f(x) = y(x) + \lambda \int_a^x k(x,t)f(t)dt$$

در سالهای ۱۹۰۰ تا ۱۹۳۰ فردهلم^{۱۱} یک دسته‌بندی کلی از معادلات انتگرال خطی به صورت زیر ارائه داد و کار ولترا را کامل نمود.

$$f(x) = y(x) + \lambda \int_a^b k(x,t)f(t)dt$$

هیلبرت^{۱۲} نیز تحقیقاتی در مورد معادلات انتگرال انجام داد و مسائل دیفرانسیل را به صورت یک معادله انتگرال تنظیم کرد. در طی پنجاه سال پس از فردهلم و ولترا بحث اصلی معادله انتگرال در خصوص پیشرفت و توسعه آنالیز تابعی آن بود. معادلات انتگرال به عنوان مبحث مهمی در ریاضیات کاربردی ادامه یافت. در حدود سال ۱۹۸۷ برونر^{۱۳} و وان در هاون^{۱۴} و بعد از آنان هک بوش^{۱۵} در سال ۱۹۹۵ و نهایتاً اتکینسون^{۱۶} کتاب‌هایی در مورد نظریه عمومی معادلات انتگرال و رفتار عددی آنها منتشر کردند.

معادلات انتگرال در علوم چون فیزیک، مکانیک، ارتباطات، پتروشیمی، ساختمان و پل‌سازی، پرتو-نگاری، نیروگاه‌های هسته‌ای و ... کاربردهای فراوان دارد.

^۹Poincare

^{۱۰}Voltra

^{۱۱}Fredholm

^{۱۲}Hilbert

^{۱۳}Bruner

^{۱۴}Van der Hauwen

^{۱۵}Hack busch

^{۱۶}Atkinson

۲.۱ دسته‌بندی معادلات انتگرال

یک معادله انتگرال به معادله‌ای گفته می‌شود که در آن تابع مجهول، زیر علامت انتگرال ظاهر می‌شود و صورت کلی آن به شکل زیر است:

$$y(s)\varphi(s) = g(s) + \lambda \int_a^z k(s,t)y(t)dt, \quad a \leq s, t \leq b$$

که در آن y تابع مجهول و g و k توابع معلوم هستند، $k(s,t)$ هسته معادله انتگرال نام دارد، $\lambda \neq 0$ عدد حقیقی یا مختلط است، a مقداری ثابت و z می‌تواند ثابت b یا متغیر s باشد. دو رده مهم از معادلات انتگرال را در بخش بعدی مورد بحث قرار می‌دهیم.

۱.۲.۱ معادلات انتگرال فردهلم و ولترا

معادلات انتگرالی که در آنها دامنه انتگرال‌گیری ثابت است، معادلات انتگرال فردهلم نام دارند. معادلات انتگرالی که در آنها دامنه انتگرال‌گیری در یکی از دو سر بازه متغیر است، معادلات انتگرال ولترا نام دارند. به عبارت دیگر هرگاه در معادله انتگرال فردهلم مقدار هسته به ازای $s < t$ صفر شود معادله انتگرال ولترا بوجود می‌آید. البته معادلات انتگرال به عنوان نمایش جواب معادلات دیفرانسیل هم به کار می‌روند. به‌طوری‌که اگر معادله دیفرانسیل موردنظر به صورت یک مسأله مقدار مرزی باشد، آنگاه معادله انتگرالی که ظاهر می‌شود از نوع فردهلم خواهد شد و اگر معادله دیفرانسیل موردنظر در قالب یک مسأله مقدار اولیه باشد، آنگاه معادله حاصل یک معادله انتگرال ولترا خواهد بود. در بخش‌های بعدی در مورد تبدیل مسائل مقدار اولیه به معادلات انتگرال ولترا و همچنین تبدیل مسائل مقدار مرزی به معادلات انتگرال فردهلم بحث خواهیم کرد [۲۳].

معادلات انتگرال فردهلم و ولترا خود به سه دسته زیر تقسیم‌بندی می‌شوند.

معادلات انتگرال نوع اول

معادلاتی هستند که در آنها تابع مجهول تنها زیر علامت انتگرال ظاهر می‌شود.

$$g(s) = \lambda \int_a^z k(s, t)y(t)dt \quad a \leq s, t \leq b$$

معادلات انتگرال نوع دوم

معادلاتی هستند که در آنها تابع مجهول هم زیر علامت انتگرال و هم در خارج آن ظاهر می‌شود.

$$y(s) = g(s) + \lambda \int_a^z k(s, t)y(t)dt \quad a \leq s, t \leq b$$

معادلات انتگرال نوع سوم (همگن)

اگر در معادله انتگرال نوع دوم $g(s) = 0$ باشد، معادله انتگرال همگن را خواهیم داشت، که به صورت زیر است.

$$y(s) = \lambda \int_a^z k(s, t)y(t)dt \quad a \leq s, t \leq b$$

۲.۲.۱ معادلات انتگرال خطی و غیرخطی

معادلات انتگرالی که در آنها تابع تحت انتگرال به صورت خطی $k(s, t)y(t)$ ظاهر شود، معادلات انتگرال خطی و آنهایی که تابع تحت انتگرال به صورت غیرخطی $k(s, t, y(t))$ است، معادلات انتگرال غیرخطی نامیده می‌شود.

۳.۲.۱ معادلات انتگرال منفرد و نامنفرد

معادلات انتگرالی که در آنها حدود انتگرال گیری یا هسته بی‌کران باشد، منفرد و آنهایی که هم حدود انتگرال گیری و هم هسته کراندار است، نامنفرد نامیده می‌شوند.

۴.۲.۱ معادلات انتگرال پیچشی

معادلات انتگرالی هستند که در آنها هسته به صورت $K(s, t) = K(s - t)$ می باشد.

۳.۱ هسته های خاص در معادلات انتگرال

۱.۳.۱ هسته جدایی پذیر

هرگاه بتوان هسته معادله انتگرال را به صورت $K(s, t) = f(s)h(t)$ نوشت، هسته را جدایی پذیر می نامیم.

۲.۳.۱ هسته متقارن

هسته متقارن است، هرگاه $K(s, t) = K(t, s)$ باشد.

۳.۳.۱ هسته الحاقی

اگر $K^*(s, t) = \overline{K(t, s)}$ ، K^* را هسته الحاقی K می نامیم و دارای خواص زیر است.

$$(K^*)^* = K \quad .۱$$

$$(\lambda k)^* = \lambda^* K^* \quad .۲$$

$$(KH)^* = H^* K^* \quad .۳$$

$$(K^* x, y) = (x, K^* y) \quad .۴$$

در صورتی که هسته های H و K توابعی پیوسته باشند آنگاه ترکیب آنها را به صورت زیر تعریف می کنیم.

$$KH = L(s, r) = \int_a^b K(s, t)H(t, r)dt$$

۴.۳.۱ هسته هرمیتی

هسته هرمیتی است هرگاه،

$$K(s, t) = K^*(t, s)$$

۵.۳.۱ هسته نرمال

هسته را نرمال گوئیم اگر،

$$KK^* = K^*K$$

۶.۳.۱ تابع و هسته L^2

می گوئیم $K(s, t) \in L^2(a, b)$ هرگاه:

$$\int_a^b \int_a^b |K(s, t)|^2 dt ds < \infty \quad .۱$$

$$\forall a \leq s \leq b, \int_a^b |K(s, t)|^2 dt < \infty \quad .۲$$

$$\forall a \leq t \leq b, \int_a^b |K(s, t)|^2 ds < \infty \quad .۳$$

۴.۱ تبدیل مسائل مقدار اولیه به معادلات انتگرال ولترا

در این بخش روش تبدیل یک مسأله مقدار اولیه به یک معادله انتگرال ولترا را مورد مطالعه قرار می دهیم. قبل از بیان روش، یک فرمول که انتگرال های چندگانه را به یک انتگرال یگانه تبدیل می کند یادآور می شویم.

$$\int_0^x \int_0^{x_1} \int_0^{x_2} \cdots \int_0^{x_{n-1}} f(x_n) dx_n \cdots dx_1 = \frac{1}{(n-1)!} \int_0^x (x-t)^{n-1} f(t) dt \quad (۱.۱)$$

اکنون به هدف اصلی خود در این بخش برمی گردیم و روی تکنیک تبدیل یک مسأله مقدار اولیه به یک معادله انتگرال ولترا معادل آن بحث می کنیم.

بدون اینکه از کلیت مطلب کاسته شود این تکنیک را روی مسأله مقدار اولیه مرتبه سوم زیر

$$y'''(x) + p(x)y''(x) + q(x)y'(x) + r(x)y(x) = g(x) \quad (2.1)$$

با شرایط اولیه

$$y(0) = \alpha, y'(0) = \beta, y''(0) = \gamma$$

که در آن α و β و γ ثابت هستند، اعمال می کنیم. البته توابع $p(x)$ و $q(x)$ و $g(x)$ توابعی تحلیلی هستند و فرض می شود که این توابع حول مبدأ بسط تیلور داشته باشند. علاوه بر این فرض می کنیم که $g(x)$ روی فاصله مورد بحث پیوسته باشد.

برای تبدیل (2.1) به یک معادله انتگرال ولترا ابتدا قرار می دهیم:

$$y'''(x) = u(x) \quad (3.1)$$

که در آن $u(x)$ یک تابع پیوسته روی فاصله مورد بحث می باشد. اکنون از طرفین رابطه (3.1) از 0 تا x انتگرال می گیریم.

$$y''(x) - y''(0) = \int_0^x u(t) dt$$

و با استفاده از شرایط اولیه $y''(0) = \gamma$ رابطه زیر بدست می آید.

$$y''(x) = \gamma + \int_0^x u(t) dt \quad (4.1)$$

برای به دست آوردن $y'(x)$ از دو طرف رابطه (4.1) از 0 تا x انتگرال می گیریم و در نتیجه داریم:

$$y'(x) = \beta + \gamma x + \int_0^x \int_0^x u(t) dt dt \quad (5.1)$$

به طور مشابه از طرفین معادله (۵.۱) از ۰ تا x انتگرال می‌گیریم تا به نتیجه زیر برسیم.

$$y(x) = \alpha + \beta x + \frac{1}{\gamma} \gamma x^2 + \int_0^x \int_0^x \int_0^x u(t) dt dt dt \quad (۶.۱)$$

اکنون از رابطه (۱.۱) استفاده می‌کنیم و انتگرال دوگانه در رابطه (۵.۱) و انتگرال سه‌گانه در رابطه (۶.۱) را به ترتیب به انتگرال‌های یگانه زیر تبدیل می‌کنیم.

$$y'(x) = \beta + \gamma x + \int_0^x (x-t)u(t)dt \quad (۷.۱)$$

$$y(x) = \alpha + \beta x + \frac{1}{\gamma} \gamma x^2 + \frac{1}{\gamma} \int_0^x (x-t)^2 u(t) dt \quad (۸.۱)$$

با قراردادن روابط (۳.۱)، (۴.۱)، (۷.۱) و (۸.۱) در معادله (۲.۱) این معادله به معادله انتگرال ولترانوع دوم زیر تبدیل می‌شود.

$$u(x) = f(x) + \int_0^x K(x,t)u(t)dt$$

که در آن:

$$K(x,t) = p(x) + q(x)(x-t) + \frac{1}{\gamma} r(x)(x-t)^2$$

و

$$f(x) = g(x) - \left\{ \gamma p(x) + \beta q(x) + \alpha r(x) + \gamma x q(x) + r(x) \left(\beta x + \frac{1}{\gamma} \gamma x^2 \right) \right\}$$

۵.۱ تبدیل مسائل مقدار مرزی به معادلات انتگرال فردهلم

تاکنون نحوه تبدیل یک مسأله مقدار اولیه به یک معادله انتگرال ولترای معادل آن را بحث کرده‌ایم. در این بخش هدف بحث روی تکنیک تبدیل یک مسأله مقدار مرزی به معادله انتگرال فردهلم معادل آن

می‌باشد. روش کار مشابه روشی است که در بخش قبل بحث شد لیکن کمی به علت شرایط مرزی با آن متفاوت است. البته مهم است که به این نکته توجه کنیم که روند تبدیل مسائل مقدار مرزی به یک معادله انتگرال فردهلم مشکل‌تر ولی کمتر مورد نیاز است. از آنجا که معمولاً $y'(0)$ داده نمی‌شود لذا باید توجه خاصی جهت تعریف این کمیت مبذول شود. این هم به سادگی از طریق معادلات حاصل انجام می‌شود.

برای ارائه تصور عملی و بهتر از این روش به اعمال آن روی یک مثال می‌پردازیم.

هدف تعیین یک معادله انتگرال فردهلم متناظر با مسأله مقدار مرزی زیر

$$y''(x) + y(x) = x, \quad 0 < x < \pi \quad (9.1)$$

همراه با شرایط مرزی به صورت زیر می‌باشد.

$$y(0) = 1, \quad y(\pi) = \pi - 1.$$

ابتدا قرار می‌دهیم:

$$y''(x) = u(x) \quad (10.1)$$

با انتگرال‌گیری از دو طرف (10.1) از 0 تا x داریم:

$$\int_0^x y''(t) dt = \int_0^x u(t) dt$$

در نتیجه:

$$y'(x) = y'(0) + \int_0^x u(t) dt \quad (11.1)$$

همانطوریکه قبلاً اشاره کردیم $y'(0)$ در این مسأله مقدار مرزی داده نشده است اما آن را با استفاده از مقدار مرزی در $x = \pi$ تعیین می‌کنیم.