

سورة الاحقاف



دانشکده‌ی علوم پایه

حل عددی معادلات دیفرانسیل با استفاده از روش گالرکین – موجک

نگارش

عطا دژبرد

استاد راهنما: دکتر حمید صفدری

استاد مشاور: دکتر حمید مسگرانی

پایان‌نامه برای دریافت درجه‌ی کارشناسی ارشد

در رشته‌ی ریاضی کاربردی

مهر ماه ۱۳۹۱

باسمه تعالی



مدیریت تحصیلات تکمیلی

تعهدنامه‌ی اصالت اثر

اینجانب عطا دژبرد متعهد می‌شوم که مطالب مندرج در این پایان‌نامه حاصل کار پژوهشی اینجانب است و دستاوردهای پژوهشی دیگران که در این پژوهش از آنها استفاده شده است، مطابق مقررات ارجاع و در فهرست منابع و مأخذ ذکر گردیده است. این پایان‌نامه قبلاً برای احراز هیچ مدرک هم سطح یا بالاتر ارائه نشده است. در صورت اثبات تخلف (در هر زمان) مدرک تحصیلی صادر شده توسط دانشگاه از اعتبار ساقط خواهد شد.

کلیه حقوق مادی و معنوی این اثر متعلق به دانشگاه تربیت مدرس شهید رجایی می‌باشد.

نام و نام خانوادگی دانشجو: عطا دژبرد

امضاء

تقدیم به

پدرم به استواری کوه

مادرم به زلالی چشمه

همسرم به صمیمیت باران

دخترم به طراوت شبنم

قدردانی و تشکر

بنام خداوند کزین برتر اندیشه برنگذرد

حمد و سپاس خدای را عز و جل که به انسان استعداد و فکرت آموخت تا حقایق جهان هستی را کاوش و کشف نماید و از این حقایق در جهت حل مشکلات جامعه بهره گیرد.

ضروری است که مراتب سپاس و قدردانی خود را نسبت به همه عزیزان و بزرگوارانی که در تکمیل این پایان نامه مرا یاری داده اند ابراز نمایم. بدینوسیله از زحمات اساتید محترم راهنما و مشاور، جناب آقایان دکتر حمید صفدری و دکتر حمید مسگرانی تشکر و قدردانی می نمایم. این عزیزان نه تنها مرا در مسیر پایان نامه راهنمایی و هدایت نمودند، بلکه بعنوان الگویی برای اینجانب در تفکر علمی و رفتار حرفه ای قرار گرفتند. همچنین از جناب آقای دکتر رضا ملاپور که در تهیه این رساله همواره از محبت های بی دریغشان بهرمنند شدم، سپاسگزارم.

چکیده:

مزیت های روش گالرکین - موجک نسبت به روش تفاضلات یا عناصر متناهی به استفاده خیلی زیاد آن در علوم و مهندسی، پزشکی،... منجر شده است. در سالهای اخیر تلاش زیادی برای پیدا کردن جواب معادلات دیفرانسیل با استفاده از موجک شد. در این پایان نامه با بکارگیری رویه ی گالرکین و استفاده از موجک ها به عنوان پایه، به حل عددی معادلات دیفرانسیل معمولی پرداخته شده است.

کلید واژه: روش گالرکین - موجک، عدد وضعیت، ضرایب همبندی، ممان ها، معادلات دیفرانسیل معمولی.

فصل اول

(مقدمه و مروری بر آنالیز حقیقی و تابعی)

۲مقدمه
۳ (۱-۱) فضای توابع انتگرال پذیر
۳ (۲-۱) فضای نرم‌دار
۳ (۱-۲-۱) نرم های بردار
۳ (۲-۲-۱) نرم های ماتریس
۴ (۳-۲-۱) نرم های سازگار
۶ (۳-۱) فضای هیلبرت (H)
۶ (۱-۳-۱) پایه های فضای هیلبرت
۷ (۲-۳-۱) عملگرهای خطی
۷ (۴-۱) فضای سوبولف (H^S)
۸ (۵-۱) روش حذفی گاوس
۹ (۱-۵-۱) عمل محورگیری
۹ (۶-۱) عدد وضعیت
۹ (۱-۶-۱) خطا در بردار ثابت
۱۱ (۲-۶-۱) خطا در درایه های ماتریس

فصل دوم

(معرفی موجک ها)

۱۳ (۱-۲) تاریخچه موجک ها
۱۴ (۲-۲) معرفی پایه های موجک
۱۵ (۱-۲-۲) تبدیل موجک پیوسته
۱۵ (۲-۲-۲) تبدیل موجک گسسته
۱۵ (۳-۲) آنالیز چندریزگی
۱۷ (۴-۲) پایه تابع مقیاس و پایه موجک

فهرست مطالب

۱۸.....	(۵-۲) بسط یک تابع در فضای V_j .
۱۹.....	(۶-۲) روابط دومقیاسی
۲۰.....	(۷-۲) ضرایب فیلتر
۲۰.....	(۱-۷-۲) ویژگی متعامد یکه
۲۱.....	(۲-۷-۲) پایستگی مساحت
۲۱.....	(۳-۷-۲) ویژگی ممان ها
۲۳.....	(۸-۲) ویژگیهای مطلوب موجک ها
۲۴.....	(۹-۲) موجک هار
۲۷.....	(۱۰-۲) خواص موجک هار

فصل سوم

(محاسبه $\Omega_{d_1, d_2}^{k_1, k_2}$, φ , ψ)

۲۸.....	(۱-۳) محاسبه ی عددی ψ , φ
۳۰.....	(۲-۳) محاسبه φ در نقاط صحیح
۳۱.....	(۳-۳) محاسبه φ در نقاط گویای دودویی
۳۳.....	(۴-۳) محاسبه عددی مقدار تابع مقیاس
۳۶.....	(۵-۳) محاسبه عددی $\Omega_{d_1, d_2}^{k_1, k_2}$ (ضرایب همبندی)

فصل چهارم

(محاسبه عددی معادلات دیفرانسیل معمولی با استفاده از روش گالرکین - موجک)

۴۰.....	(۱-۴) تعاریف
۴۱.....	(۲-۴) روش گالرکین - موجک
۴۴.....	(۱-۲-۴) انتخاب توابع پایه ای
۴۶.....	(۳-۴) همگرایی جواب تقریبی روش گالرکین - موجک

فصل پنجم

(مثال های عددی)

۴۸.....	مثال های عددی
۵۴.....	نتیجه گیری

فهرست مطالب

فصل ششم

(حل عددی معادلات دیفرانسیل با مشتقات جزئی در فضای دو بعدی)

مقدمه.....	۵۷
(۱-۶) مفاهیم اولیه و تعاریف.....	۵۸
(۱-۱-۶) ضرب تانسوری.....	۵۸
(۲-۱-۶) پایه ریس.....	۵۸
(۲-۶) موجک های دوبعدی.....	۵۹
(۱-۲-۶) آنالیز چندریزگی دوبعدی.....	۵۹
(۳-۶) پایه موجک دوبعدی.....	۶۰
(۴-۶) بسط تابع $u(x, y)$ در فضای V_f^2	۶۰
(۵-۶) حل عددی معادلات مشتقات جزئی در فضای دوبعدی x, y	۶۱
(۱-۵-۶) روش گرادیان مزدوج.....	۶۳
(۲-۵-۶) حل عددی.....	۶۴
(۶-۶) همگرایی جواب تقریبی روش گالرکین - موجک.....	۶۵
(۷-۶) مثال عددی.....	۶۵
نتیجه گیری.....	۶۷
منابع.....	۶۹

فهرست جدول ها

صفحه	عنوان
۳۴.....	جدول (۱-۳) ضرایب فیلتر تابع مقیاس داییشز برای $D=4,6,8,10,12,14,16$
۳۵.....	جدول (۲-۳) مقدار تابع مقیاس برای $D=6$
۳۸.....	جدول (۳-۳) ضرایب همبندی دو مرحله ای
۳۸.....	جدول (۴-۳) ضرایب همبندی دو مرحله ای
۵۱.....	جدول (۱-۵) مقایسه بین جواب موجک و جواب تحلیلی
۵۴.....	جدول (۲-۵) مقایسه ی عدد شرط ماتریس گالرکین و نرم خطا

فهرست نمودارها

صفحه	عنوان
۲۶	شکل های (۱-۲) و (۲-۲) نمودار تابع مقیاس و نمودار تابع موجک مادر
۲۶	شکل های (۳-۲) و (۴-۲) نمودار اولین و دومین تابع از نسل اول دختران
۳۵	شکل (۱-۳) نمودار رسم توابع مقیاس و موجک
۵۰	شکل (۱-۵) نمودارهای جواب تحلیلی و جواب گالرکین - موجک
۵۲	شکل (۲-۵) نمودارهای جواب تحلیلی و جواب گالرکین - موجک
۵۳	شکل (۳-۵) نمودارهای جواب تحلیلی و جواب گالرکین - موجک
۵۳	شکل (۴-۵) نمودارهای جواب تحلیلی و جواب گالرکین - موجک
۶۶	شکل (۱-۶) نمودار جواب تقریبی گالرکین - موجک
۶۶	شکل (۲-۶) نمودار خطای جواب

فهرست شکل‌ها

صفحه

عنوان

شکل (۱-۲) زیر فضاهای پایه موج..... ۱۷...

فهرست علائم و اختصارات

A	B	C	
			ماتریس
a_k			ضرایب φ
b_k			ضرایب ψ
$c_{j,l}$			ضرایب تابع مقیاس
D			عدد موجک
$d_{j,k}$			ضرایب موجک
$I_{j,k}$			محمل $\varphi_{j,k}$ و $\psi_{j,k}$
M_k^p			p امین ممان $\varphi(x - k)$
\mathbb{N}			مجموعه اعداد طبیعی
P			مرتبه ممان $p = \frac{D}{2}$
$P_{v_j} f$			تصویر متعامد f در فضای V_j
$P_{w_j} f$			تصویر متعامد f در فضای W_j
\mathbb{R}			مجموعه اعداد حقیقی
V_j			ز امین زیر فضا
W_j			فضای مکمل متعامد فضای V_j
\mathbb{Z}			مجموعه اعداد صحیح
$\varphi(x)$			پایه تابع مقیاس
$\psi(x)$			پایه موجک

فهرست پیوست

صفحه

عنوان

۶۸.....ممان‌های توابع مقیاس

فصل اول

مقدمه و مروری بر آنالیز

حقیقی و تابعی

مقدمه:

گاهی در رشته‌های مختلف علوم، مهندسی، پزشکی، اقتصاد و... ضرورت پیدا می‌کند که برای بیان مسئله‌ی معینی مدل ریاضی ساخته شود. اغلب این مدل‌های ریاضی معادلاتی شامل یک تابع مجهول و مشتقات تابع نسبت به متغیرهای مستقل هستند. چنین معادلاتی را معادلات دیفرانسیل می‌نامند. اگر در یک معادله دیفرانسیل، تابع مجهول، تابعی فقط از یک متغیر مستقل باشد، آن را یک معادله دیفرانسیل معمولی و اگر تابع مجهول تابعی از چند متغیر مستقل باشد آن را یک معادله دیفرانسیل با مشتقات جزئی می‌نامیم. پیدا کردن جواب تحلیلی معادلات دیفرانسیل همیشه ممکن نیست اگر مرتبه‌ی معادله‌ی دیفرانسیل بالا باشد کار برای پیدا کردن جواب تحلیلی سخت می‌شود. پس باید به دنبال روشی بود که بتوان جواب معادلات دیفرانسیل را با آن تقریب زد. روش‌هایی که برای حل عددی معادلات دیفرانسیل به کار می‌روند می‌توان به روش تیراندازی خطی، تفاضل متناهی، ریلی-ریتس و در ابعاد بالاتر روش عناصر متناهی اشاره داشت. در این رساله از روش گالرکین برای تقریب جواب مسائل مقدار مرزی استفاده شده است. که به نوعی از روش عناصر متناهی گرفته شده است. ایده‌ی اصلی این روش جستجوی جواب در فضای متناهی به جای کل فضا است. با انتخاب پایه‌ای متناهی برای زیر فضای متناهی تعیین شده، می‌توان جواب مسئله را برحسب این پایه‌ها تقریب زد. در سال‌های اخیر موجک‌ها به خاطر پایایی و مؤثر بودن بیشترین اهمیت را پیدا کرده‌اند. در این رساله موجک‌ها برای بسط جواب مسئله‌ی مقدار مرزی به کار خواهد رفت. موجک‌ها توابع پایه-ای اند که دارای خواص ویژه‌ای هستند و بسط توابع مختلف به وسیله‌ی جملات این توابع پایه نشان داده می‌شوند. [۱,۲,۳,۴] موجک‌های بسیاری با ویژگی‌های متفاوت وجود دارند برای مثال، موجک‌های هار، موجک‌های متعامد و دابیشز با محل فشرده و موجک‌های میر [۳,۵,۶] موجک‌های دابیشز از بیشترین اهلیت برخوردار هستند آنها دارای محل فشرده روی بازه‌ی $[0, D-1]$ هستند که پارامتر D عدد موجک یا عدد دابیشز نامیده می‌شود.

در این رساله در این فصل مروری بر آنالیز تابعی و حقیقی انجام خواهد گرفت در فصل دوم به معرفی مختصری از موجک‌ها خواهیم پرداخت در فصل سوم روش محاسبه‌ی مقدار تابع مقیاس، تابع موجک و ضرایب همبندی آمده است. در فصل چهارم به معرفی روش گالرکین و محاسبه‌ی معادلات دیفرانسیل درجه دوم با شرایط مرزی به روش گالرکین موجک خواهیم پرداخت. در فصل پنجم مثال‌های عددی مطرح خواهد شد و در نهایت در فصل ششم به عنوان تحقیق بیشتر به حل عددی معادلات مشتقات جزئی به روش گالرکین موجک خواهیم پرداخت.

(۱-۱) فضای توابع انتگرال پذیر

تعریف: تابع f مطلقا انتگرال پذیر است اگر $\int_{-\infty}^{+\infty} |f(t)| dt < \infty$.

فضای توابع انتگرال پذیر با $L^1(\mathbb{R})$ نمایش داده می شود.

(۲-۱) فضای نرم دار:

از نرم ها برای تعیین بزرگی یا اندازه ی بردارها و ماتریس ها استفاده می شود. این نرم ها به ترتیب به صورت های $\|x\|$ و $\|A\|$ نوشته می شوند.

(۱-۲-۱) نرم های بردار

تعریف: تابع $\|\cdot\|: \mathfrak{R}^n \rightarrow \mathfrak{R}$ نرم نامیده می شود، هرگاه در شرایط زیر صدق کند.

$$\|x\| \geq 0 \quad \forall x, \quad \|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0$$

$$\|\alpha x\| = |\alpha| \|x\|$$

$$\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$$

که α یک اسکالر است.

تعریف: فضای خطی X مجهز به نرم $\|\cdot\|$ را یک فضای نرم دار خطی می نامند.

قرارداد: L_∞ - نرم چنین تعریف می شود:

$$\|x\|_\infty = \max_i |x_i|$$

(۲-۲-۱) نرم های ماتریس

تعریف: فرض کنید M فضای برداری همه ی ماتریس های $n \times n$ باشد. تابع $\|\cdot\|: M \rightarrow \mathfrak{R}$ را نرم - ماتریس می نامند هرگاه در شرایط زیر صدق کند.

$$\|A\| \geq 0 \quad \forall A, \quad \|A\| = 0 \Leftrightarrow A = 0$$

$$\|\alpha A\| = |\alpha| \|A\|$$

$$\|A + B\| \leq \|A\| + \|B\|$$

$$\|AB\| \leq \|A\| \|B\|$$

مثال: هر یک از توابع زیر نرم - ماتریس هستند:

(الف) - فروبنیوس - نرم

$$\|A\|_F = \left[\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n |a_{ij}|^2 \right]^{\frac{1}{2}}$$

(ب) - L_1 - نرم، یا ماکزیمم مجموع درایه‌های ستون‌ها

$$\|A\|_1 = \max_j \sum_{i=1}^n |a_{ij}|$$

(پ) - L_2 - نرم

$$\|A\|_2 = \sqrt{\rho(A^T A)}$$

که $\rho(A^T A)$ شعاع طیفی ماتریس $A^T A$ است. یادآور می‌شویم که شعاع طیفی ماتریس مربعی B به صورت زیر تعریف می‌شود.

$$\rho(B) = \max_i |\lambda_i|$$

و λ_i ، $i = 1, 2, \dots, n$ مقادیر ویژه‌ی B هستند.

(ت) - L_∞ - نرم، یا ماکزیمم مجموع درایه‌های سطرها

$$\|A\|_\infty = \max_i \sum_{j=1}^n |a_{ij}|$$

(۱-۲-۳) نرم‌های سازگار

از آنجایی که بردارها و ماتریس‌ها با هم در ارتباط هستند، می‌خواهیم بین نرم‌های آنها نیز رابطه‌ای برقرار کنیم.

تعریف: گفته می‌شود که یک نرم ماتریس $\|A\|$ با یک نرم بردار $\|x\|$ سازگار است هرگاه

$$\|Ax\| \leq \|A\| \|x\| \quad (1-1)$$

اکنون با توجه به (۱-۱)، متناظر با هر نرم - بردار مفروض، یک نرم - ماتریس سازگار با آن به صورت زیر تعریف می‌کنیم:

$$\|A\| = \sup_{x \neq 0} \frac{\|Ax\|}{\|x\|} \quad (2-1)$$

نرم ماتریس تعریف شده با (۲-۱) نرم طبیعی یا نرم ماتریس وابسته به نرم بردار نامیده می‌شود. این نرم را نرم القایی نیز می‌نامند. واضح است که از (۲-۱)، رابطه‌ی (۱-۱) نتیجه می‌شود.

اگر قرار دهیم $z = \frac{x}{\|x\|}$ ، آنگاه برای $x \neq 0$ داریم $\|z\| = 1$ و $\|Ax\| = \|Az\|$. پس (۲-۱) معادل است با

$$\|A\| = \sup_{\|z\|=1} \|Az\| \quad (3-1)$$

از آنجایی که مجموعه‌ی $\{z: \|z\|=1\}$ بسته و کراندار است و $\|Az\|$ تابعی است پیوسته، پس (۳-۱) معادل با

$$\|A\| = \max_{\|z\|=1} \|Az\| \quad (4-1)$$

است. بنابراین از (۴-۱) به عنوان تعریف نرم طبیعی استفاده خواهیم نمود.

قضیه: $\|A\|$ تعریف شده با (۴-۱) نرم ماتریس است.

تعریف: یک فضای خطی همانند X ، فضای ضرب داخلی نامیده می‌شود اگر تابعی حقیقی مانند $\langle \cdot, \cdot \rangle$ و بر روی $X \times X$ تعریف شده باشد که در شرایط زیر صدق نماید.

$$۱) \langle f, g \rangle = \langle g, f \rangle$$

$$۲) \forall \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{C} \quad \langle \lambda_1 f_1 + \lambda_2 f_2, g \rangle = \lambda_1 \langle f_1, g \rangle + \lambda_2 \langle f_2, g \rangle$$

$$۳) \langle f, f \rangle \geq 0$$

$$۴) \langle f, f \rangle = 0 \Leftrightarrow f = 0$$

هر فضای ضرب داخلی با نرم $\|f\| = \langle f, f \rangle^{\frac{1}{2}}$ یک فضای خطی نرم‌دار است.

تعریف: در فضای ضرب داخلی X ، $f, g \in X$ را بر هم عمود می‌نامیم هرگاه $\langle f, g \rangle = 0$ و آن را با نماد $f \perp g$ نشان می‌دهیم.

اگر f و g در فضای ضرب داخلی X بر هم عمود باشند آنگاه تساوی $\|f+g\|^2 = \|f\|^2 + \|g\|^2$ برقرار است.

تعریف: زیر فضای S از فضای ضرب داخلی X را متعامد می‌نامیم اگر $\langle f, g \rangle = 0$ $\forall f, g \in S, f \neq g$ همچنین زیر فضای S از X را متعامد یکه می‌نامیم اگر

$$\forall f, g \in S \quad \langle f, g \rangle = \begin{cases} 0 & f \neq g \\ 1 & f = g \end{cases}$$

زیر فضای مکمل متعامد را با S^\perp نشان می‌دهیم و شامل همه‌ی عناصری از X است که بر S عمود باشد یعنی:

$$S^\perp = \{f \in X: f \perp S\}$$

تعریف: دنباله $\{f_n\}_{n \in \mathbb{N}}$ یک دنباله‌ی کوشی است اگر برای هر $\varepsilon > 0$ و n و p به اندازه‌ی کافی بزرگ داشته باشیم:

$$\|f_n - f_p\| < \varepsilon$$

تعریف: فضای خطی نرم‌دار X را کامل می‌گوییم هرگاه هر دنباله‌ی کوشی در آن به عضوی از X همگرا باشد.

(۳-۱) فضای هیلبرت (H) :

تعریف: هر فضای نرم‌دار کامل، فضای باناخ و یک فضای باناخ همراه با ضرب داخلی، یک فضای هیلبرت نامیده می‌شود.

مثال: $L^2(\mathbb{R})$ که در واقع فضای توابع مربع انتگرال‌پذیر تعریف می‌شود یعنی

$$L^2(\mathbb{R}) = \{f \mid \int_{-\infty}^{+\infty} |f(t)|^2 dt < \infty\}$$

با ضرب داخلی $\langle f, g \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t)\overline{g(t)} dt$ و نرمی به صورت $\|f\| = (\int_{-\infty}^{+\infty} |f(t)|^2 dt)^{\frac{1}{2}}$ یک فضای هیلبرت است. تعریف می‌کنیم:

$$L^\infty(\mathbb{R}) = \{f \mid \sup_{t \in \mathbb{R}} |f(t)| < \infty\}$$

(۱-۳-۱) پایه‌های فضای هیلبرت:

پایه‌ی متعامد یکه: یک خانواده‌ی $\{e_n\}_{n \in \mathbb{N}}$ در فضای هیلبرت H متعامد است اگر برای هر $n \neq p$

$$\langle e_n, e_p \rangle = 0$$

اگر برای $f \in H$ یک دنباله‌ی $\lambda[n]$ وجود داشته باشد به طوری که

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \|f - \sum_{n=0}^N \lambda[n]e_n\| = 0$$

آنگاه $\{e_n\}_{n \in \mathbb{N}}$ یک پایه‌ی متعامد برای H نامیده می‌شود. از خاصیت متعامد بودن لزوماً

$$\lambda[n] = \frac{\langle f, e_n \rangle}{\|e_n\|^2} \quad \text{و می‌توانیم بنویسیم:}$$

$$f = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{\langle f, e_n \rangle}{\|e_n\|^2} e_n$$

تعریف: اگر برای هر $\forall n \in \mathbb{N}$ داشته باشیم $\|e_n\| = 1$ آنگاه پایه‌ی متعامد یکه نامیده می‌شود.