

بِسْمِ اَلرَّحْمٰنِ اَلرَّحِیْمِ

ہست کلید درج کج حکیم



دانشکده علوم پایه

پایان نامه کارشناسی ارشد در رشته آمار

**P** – مقدار اصلاح شده و کاربردهای آن در آزمون های فرض  
آماري

توسط :

**حمید اسماعیلی**

استاد راهنما :

**دکتر مینا توحیدی**

دی ماه ۱۳۸۸

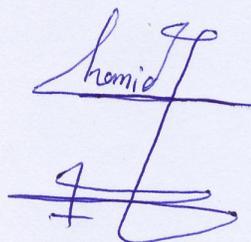
به نام خدا

## اظہار نامہ

اینجانب حمید اسماعیلی دانشجوی آمار ریاضی دانشکده‌ی علوم اظہار می‌کنم که این پایان نامہ حاصل پژوهش خودم بوده و در جاهایی که از منابع دیگران استفاده کرده‌ام، نشانی دقیق و مشخصات کامل آن را نوشته‌ام. همچنین اظہار می‌کنم که تحقیق و موضوع پایان نامہ‌ام تکراری نیست و تعهد می‌نمایم که بدون مجوز دانشگاه دستاوردهای آن را منتشر ننموده یا در اختیار غیر قرار ندهم. کلیه حقوق این اثر مطابق با آیین نامہ مالکیت فکری و معنوی متعلق به دانشگاه شیراز است.

نام و نام خانوادگی : حمید اسماعیلی

تاریخ و امضا : ۱۳۸۹، ۲، ۱۰



به نام خدا

P - مقدار اصلاح شده و کاربردهای آن در آزمون های فرض  
آماري

به وسيله :

حميد اسماعيلي

پايان نامه

ارائه شده به تحصيلات تکميلي دانشگاه به عنوان بخشي  
از فعاليت هاي لازم براي اخذ درجه کارشناسي ارشد

در رشته:

آمار رياضي

از دانشگاه شيراز

شيراز

جمهوري اسلامي ايران

ارزيابي شده توسط كميته پايان نامه با درجه: عالي

..... دكتر مينا توحيدى ، استاديار بخش آمار (رئيس كميته)

..... دكتر عبدالرسول برهاني حقيقي ، استاديار بخش آمار

..... دكتر عبدالرضا بازرگان لاري ، استاديار بخش آمار

دي ماه ۱۳۸۸

پیشکش بہ روح پدر مہربانم

و تقدیم بہ مادر عزیز و دلسوزم.

## سپاسگزاری

احسان ترا شمار نتوانم کرد

من بی تو دمی قرار نتوانم کرد

یک شکر تو از هزار نتوانم کرد

گر بر تن من زبان شود هر مویی

حمد و سپاس پروردگاری را که نورش چراغ معرفت در دلها افروخت و پرده های جهل و نادانی را از چشمهای مشتاقانش برداشته و بوسیله علم آنان را از ظلمات به سمت نور هدایت نمود.

سپاس بیکران نثار یکتا خداوندی که تمام درختان و آبها اگر قلم و مرکب شوند نیز هیچگاه نتوانند آمار کوچکی از آفریده هایش را بر کاغذ آورند .

اکنون که در آستانه گذر از دومین مقطع دانشجویی خود هستم بر خود لازم می دانم ، سپاسگذار اساتید و معلمان عزیزی باشم که ذره ذره معرفت را از کلامشان آموختم ، همانها که تعبیر عظیم و انسانی از کلمه ایثار و از خود گذشتگی اند تا آنجا که عمر خود را سراسر صرف خدمت در سنگر علم و دانش نموده اند .

پیشکش به روح مهربان پدری که افقهای فردا و آینده زندگی مرا با دستهای پینه بسته اش به علم و دانش گره زد .

سجده شکر بر آستان مهر مهربانی مادری می سایم که همواره در سردترین و سخت ترین روزهای زندگی بهترین پشتیبان من بوده است .

مراتب سپاس صمیمانه خود را نثار استاد عزیز و فرهیخته سرکار خانم دکتر مینا توحیدی می نمایم که رهنمودهایشان در تدوین این اثر در جای جای و سطر به سطر آن نمودار است .

قدردان زحمات بی دریغ اساتید بزرگوار جناب آقای دکتر عبدالرسول برهانی حقیقی و دکتر عبدالرضا بازرگان لاری هستم که مرا در این راه صمیمانه یاری نمودند .

تقدیم به تمام کسانی که حقیقت و علم و دانش بر تمام وجودشان سیطره افکنده و در دل و جانشان تجلی نموده است .

شش چیز به ما عطا فرستی

ای بار خدا به حق هستی

علم و عمل و فراخ دستی

ایمان و امام و تندرستی

چکیده :

## **P** – مقدار اصلاح شده و کاربردهای آن در آزمون های فرض آماری

به کوشش

حمید اسماعیلی

در بسیاری از آزمون‌هایی که ما انجام می‌دهیم ، برای رد یا تایید فرض صفر از  $p$ -value استفاده می‌کنیم . ما می‌توانیم در بسیاری از این آزمون‌ها به راحتی با چند آزمایش اولیه و تجربی ، برای پارامتر مورد علاقه ، یک کران بالا و یک کران پایین به دست آوریم اما با توجه به اینکه  $p$ -value تنها به مقدار مشخص شده  $\theta_0$  و فرض صفر بستگی دارد ، نمی‌تواند به شایستگی از این اطلاعات برای گرفتن یک تصمیم بهتر و درستتر ، استفاده کند . ما در این پایان نامه ، در ابتدا به بررسی  $p$ -value می‌پردازیم و میزان دقت آن برای رد یا تایید فرض صفر بررسی می‌کنیم و همچنین بعضی از معایب  $p$ -value را از دو دیدگاه آمار کلاسیک و آمار بیز بیان می‌کنیم . سپس به معرفی معیاری به نام  $p$ -value اصلاح شده خواهیم پرداخت و نشان می‌دهیم وقتی که فضای پارامتری کراندار باشد ،  $p$ -value اصلاح شده ، که به خوبی از اطلاعات مربوط به فضای پارامتری استفاده می‌کند ، معیار بهتری نسبت به  $p$ -value برای رد یا تایید فرض صفر است .

## فهرست مطالب

صفحه	عنوان
	۱ تعاریف اولیه
۱	۱-۱ تعاریف اولیه .....
۴	۲-۱ چند قضیه .....
	۲ برآورد درستی و دقت در آزمون فرض
۶	۱-۲ مقدمه .....
۶	۱-۱-۲ روش استاندارد.....
۷	۲-۱-۲ معایب p-value .....
۱۲	۳-۱-۲ روند نظریه تصمیم .....
۱۴	۴-۱-۲ جمع بندی نتایج .....
۱۵	۲-۲ تابع زیان .....
۲۲	۳-۲ نتایج نظریه تصمیم .....
۲۲	۱-۳-۲ یک مثال .....
۲۶	۲-۳-۲ ویژگی مینیماکس .....
۲۹	۳-۳-۲ قضایای کلاس کامل تحت تابع زیان $L_2$ .....
۳۳	۴-۲ روایی تحت تابع زیان $L_2$ .....
۳۴	۱-۴-۲ روایی در آزمون‌های یک طرفه .....
۴۱	۲-۴-۲ روایی در آزمون‌های دو طرفه .....

۵-۲ نتیجه‌گیری ..... ۴۷

### ۳ P- مقدار اصلاح شده برای آزمون فرض یک طرفه در فضاهای پارامتری

محدود شده

۱-۳ مقدمه ..... ۵۰

۲-۳ p-value اصلاح شده ..... ۵۱

۳-۳ تقریب بیز ..... ۵۳

۴-۳ چند مثال ..... ۶۳

۵-۳ مینیمم کردن مجموع خطای نوع اول و دوم ..... ۶۷

### ۴ P- مقدار اصلاح شده برای آزمون فرض دو طرفه در فضاهای پارامتری

محدود شده

۱-۴ مقدمه ..... ۷۰

۲-۴ rp-value ..... ۷۳

۳-۴ چند مثال ..... ۷۷

۴-۴ از دیدگاه آزمون فرض ..... ۸۰

۵-۴ معیار برآورد ..... ۹۳

### ضمائم

برنامه های شبیه سازی ..... ۹۸

واژه‌نامه فارسی به انگلیسی ..... ۱۰۳

واژه‌نامه انگلیسی به فارسی ..... ۱۱۰

منابع ..... ۱۱۷

# فصل اول

## تعاریف اولیه

### ۱-۱) تعاریف اولیه :

از آنجایی که در این پایان نامه از اصطلاحات آمار بیز ، نظریه تصمیم و استنباط آماری بسیار زیاد استفاده کرده‌ایم ، بنابراین در ابتدا تعریف و مفهومی‌های این اصطلاحات را بیان می‌کنیم و همچنین چند قضیه مهم نظریه تصمیم را نیز بیان خواهیم کرد .

**تعریف ۱-۱-۱ :** تابع تصمیم : تابعی با دامنه  $O_n$  (فضای یافته‌ها) و برد  $A$  (فضای کارها) است . بنابراین ، هنگام مشاهده هر  $x \in O_n$  ، به یک کار  $a$  می‌پردازیم .

**تعریف ۱-۱-۲ :** تابع زیان : تابعی دو متغیره ، کراندار و نامنفی با دامنه  $T \times A$  (حاصلضرب دکارتی فضای اوضاع طبیعت و فضای کارها) است که آن را با  $L(\theta, a)$  نشان می‌دهند .

در زیر به معرفی چند تابع زیان معروف و پرکاربرد می‌پردازیم :

**تابع زیان درجه دو :** تابع زیان  $L(\theta, a) = (\theta - a)^2$  را تابع زیان درجه دوم ، یا توان دوم خطا می‌نامند .

**تابع زیان قدرمطلق خطا :** تابع زیان  $L(\theta, a) = |\theta - a|$  را تابع زیان قدرمطلق خطا می‌نامند .

**تابع زیان خطی :** تابع زیان  $c, d > 0$  ،  $L(\theta, a) = \begin{cases} c(\theta - a) & \theta \geq a \\ d(a - \theta) & \theta < a \end{cases}$  را تابع زیان

خطی می‌نامند .

**تابع زیان صفر و یک :** فرض کنید که  $A = \{a_0, a_1\}$  ، فضای کارها باشد . کار  $a_0$  را پذیرفتن فرض  $H_0$  و کار  $a_1$  را پذیرفتن فرض  $H_1$  می‌گیریم . تابع زیر را که برای  $a_0$  و  $a_1$  به صورت زیر تعریف شده است ، تابع زیان صفر و یک می‌نامند :

$$L(\theta, a_0) = \begin{cases} 0 & \theta = \theta_0 \\ 1 & \theta = \theta_1 \end{cases}, \quad L(\theta, a_1) = \begin{cases} 1 & \theta = \theta_0 \\ 0 & \theta = \theta_1 \end{cases}$$

تعریف ۳-۱-۱: تابع ریسک: برای هر تصمیم مشخص  $d$ ، تابع ریسک تابعی است نامنفی و پایاندار با دامنه  $T$  که آن را با  $R_d(\theta)$  نشان می‌دهیم و به صورت زیر تعریف می‌کنیم:

$$R_d(\theta) = E[L(\theta, d(\underline{X}))]$$

تعریف ۴-۱-۱: ریسک بیز: فرض کنیم  $R_d(\theta)$  تابع ریسک برای تصمیم  $d$  (با تابع زیان از پیش تعیین شده) و  $\pi(\theta)$  چگالی پیشین  $\theta$  باشد. ریسک بیز عبارت است از:

$$r_{d,\pi} = E[R_d(\theta)]$$

تعریف ۵-۱-۱: تصمیم با داده: تصمیمی است که به یافته  $\underline{X}$  بستگی دارد و با مشاهده  $\underline{x}$  باید کار  $a$  را انجام داد. اگر  $\underline{x}$  تغییر کند، کار  $a$  نیز تغییر خواهد کرد.

تعریف ۶-۱-۱: تصمیم بی داده: تصمیمی است که به یافته  $\underline{X}$  بستگی ندارد یعنی یافته  $\underline{X}$  هرچه باشد  $d(\underline{X}) = a_j$ . در حقیقت تصمیم بی داده را می‌توان حالت خاصی از تصمیم با داده در نظر گرفت که در آن داده‌ها نقشی ندارند.

تعریف ۷-۱-۱: تصمیم بیز: فرض کنیم  $D$  مجموعه تصمیم‌ها و  $\pi(\theta)$  چگالی پیشین مشخصی باشد. تصمیم  $d_b \in D$  را یک تصمیم بیز نسبت به  $\pi(\theta)$  می‌نامیم، هرگاه برای هر  $d \in D$  داشته باشیم:

$$r_{d_b,\pi} \leq r_{d,\pi}$$

به سخنی دیگر،  $d_b$  را تصمیم بیز می‌گوییم هرگاه کمترین ریسک بیز را دارا باشد، یعنی

$$r_{d_b,\pi} = \min_{d \in D} r_{d,\pi}$$

تعریف ۸-۱-۱: تصمیم مینیماکس: فرض کنیم  $D$  مجموعه تصمیم‌ها و  $R_d(\theta)$  تابع ریسک برای تصمیم  $d \in D$  با تابع زیان  $L(\theta, d)$  باشد. تصمیم  $d_m \in D$  را مینیماکس می‌گوییم، هرگاه برای هر  $d \in D$  داشته باشیم:

$$\max_{\theta \in T} R_{d_m}(\theta) \leq \max_{\theta \in T} R_d(\theta)$$

تعریف ۹-۱-۱: مقایسه دو تصمیم: فرض کنیم  $R_1(\theta)$  و  $R_2(\theta)$  به ترتیب تابع ریسک دو تصمیم  $d_1$  و  $d_2$  باشند:

الف)  $d_1$  را به خوبی  $d_2$  می‌گوییم، هرگاه  $R_1(\theta) \leq R_2(\theta)$  برای هر  $\theta \in T$ .

ب)  $d_1$  را بهتر از  $d_2$  می‌گوییم، هرگاه  $R_1(\theta) \leq R_2(\theta)$  برای هر  $\theta \in T$  و  $R_1(\theta) < R_2(\theta)$  برای برخی  $\theta \in T$ .

ج)  $d_1$  و  $d_2$  را هم‌ارز می‌گوییم، هرگاه  $R_1(\theta) = R_2(\theta)$  برای هر  $\theta \in T$ .

د)  $d_1$  و  $d_2$  را غیر قابل مقایسه می‌گوییم، هرگاه هیچکدام از سه حالت بالا برقرار نباشد.

تعریف ۱۰-۱-۱: تصمیم روا: تصمیم  $d_a$  را روا می‌گوییم، اگر تصمیم دیگری در  $D$  نتوان پیدا کرد که از  $d_a$  بهتر باشد.

تعریف ۱۱-۱-۱: کلاس کامل: فرض کنیم  $C \subset D$ . مجموعه  $C$  را یک کلاس کامل می‌گوییم اگر برای هر  $d' \notin C$ ، یک تصمیم  $d \in C$  داشته باشیم به طوری که  $d$  بهتر از  $d'$  باشد.

تعریف ۱۲-۱-۱: آزمون مینیماکس: آزمونی که بر اساس تصمیم مینیماکس  $d_m \in D$  باشد، آزمون مینیماکس نامیده می‌شود. بنابراین  $d_m$  را باید به گونه‌ای انتخاب کنیم تا داشته باشیم:

$$\min_d \{ \max \{ R_d(\theta_0), R_d(\theta_1) \} \} = \max \{ R_{d_m}(\theta_0), R_{d_m}(\theta_1) \}$$

تعریف ۱۳-۱-۱: آزمون بیز: فرض کنیم متغیر تصادفی  $X$  دارای چگالی  $f(x|\theta)$  باشد و

بخواهیم آزمون  $\begin{cases} H_0: \theta = \theta_0 \\ H_1: \theta = \theta_1 \end{cases}$  را بر اساس نمونه تصادفی از  $X$  انجام دهیم که یافته آن بردار

عددی  $\underline{x} = (x_1, \dots, x_n)$  است. چگالی پیشین پارامتر  $\theta$  را به صورت

$\pi(\theta) = \begin{cases} \pi_0 & \theta = \theta_0 \\ \pi_1 & \theta = \theta_1 \end{cases}$  تعریف می‌کنیم. در صورتی که به تابع زیان توجهی نداشته باشیم

فرض  $H_0$  را وقتی رد می‌کنیم که احتمال پسین در  $\theta_0$  کمتر از احتمال پسین در  $\theta_1$  باشد یعنی:  $\pi(\theta_0|x) < \pi(\theta_1|x)$ . اما اگر ما تابع زیانی داشته باشیم که در آن  $L(\theta_0, a_1) = A$  و  $L(\theta_1, a_0) = B$  باشد، آنگاه فرض  $H_0$  را وقتی رد می‌کنیم که امید پسین زیان کار  $a_1$  کمتر از امید پسین زیان کار  $a_0$  باشد، یعنی:  $k\pi_0 L(\theta_0|\underline{x}) \times A < k\pi_1 L(\theta_1|\underline{x}) \times B$ .

### ۲-۱) چند قضیه:

در این بخش چند قضیه پرکاربرد و مهم نظریه تصمیم را بیان می‌کنیم.

**قضیه ۱-۲-۱) (قضیه ریسک بیز پسین):** فرض کنیم  $d_b$  تصمیم بیز با تابع زیان  $L(\theta, d)$  در میان تمام تصمیم‌ها باشد. ریسک بیز پسین  $d_b$  کمترین مقدار را دارد.

**قضیه ۲-۲-۱) (قضیه تصمیم بیز و مینیماکس):** فرض کنیم  $d_b$  تصمیم بیز نسبت به چگالی پیشین  $\pi(\theta)$  باشد. اگر تابع ریسک  $d_b$ ، یعنی  $R_{d_b}(\theta)$ ، روی  $T$  (فضای پارامتر و یا مجموعه اوضاع طبیعت) ثابت باشد، آنگاه  $d_b$  یک تصمیم مینیماکس است.

**قضیه ۳-۲-۱) (قضیه کلاس کامل و مجموعه روا):** فرض کنیم  $C$  یک کلاس کامل باشد. اگر  $Q$  مجموعه تصمیم‌های روا باشد، آنگاه  $Q \subset C$ .

**قضیه ۴-۲-۱) (قضیه بیز و تصمیم روا):** اگر  $d_b$  تصمیم بیز یکتا با چگالی پیشین  $\pi(\theta)$  و تابع زیان  $L(\theta, d)$  باشد، آنگاه  $d_b$  تصمیمی رواست.

**قضیه ۵-۲-۱) (قضیه تصمیم روا و تصمیم مینیماکس):** اگر  $d_a$  تصمیمی روا با تابع ریسک ثابت روی فضای اوضاع طبیعت یعنی  $T$  باشد، آنگاه  $d_a$  یک تصمیم مینیماکس است.

**قضیه ۶-۲-۱) (قضیه آزمون مینیماکس):** فرض کنیم  $g(\underline{x}|\theta)$  چگالی نمونه تصادفی

$$C_m = \left\{ \underline{x} \mid \frac{g(\underline{x}|\theta_1)}{g(\underline{x}|\theta_0)} > c \right\}$$

باشد، ناحیه بحرانی  $C_m$  را طوری می‌سازیم که

مقدار ثابت  $c$  در  $R_{d_m}(\theta_0) = R_{d_m}(\theta_1)$  صدق کند، آنگاه تصمیم

$$d_m = \begin{cases} a_0 & \underline{x} \in \overline{C_m} \\ a_1 & \underline{x} \in C_m \end{cases}$$

و آزمون متناظر با آن مینیماکس است. (نسبت بالا همان نسبت

راستنمایی است).

قضیه ۱-۲-۷: اگر  $d_b$  یک تصمیم بیز نسبت به توزیع پیشین  $\pi$  باشد به طوری که ریسک بیز آن متناهی باشد، آنگاه  $d_b$  تصمیمی رواست .

## فصل دوم

### برآورد درستی و دقت در آزمون فرض

۲-۱) مقدمه :

روش‌های معمولی که ما با آنها آزمون فرض را انجام می‌دهیم ، معمولاً با یک مساله آزمون فرض به عنوان یک مساله انتخاب تصمیم (بین  $H_0$  و  $H_1$ ) و نه به عنوان یک مساله برآوردیابی برخورد می‌کنند . به طور دقیق تر نتیجه‌ای که از انجام یک آزمون فرض رسمی و متداول گرفته می‌شود ، این است که آیا یک فرض درست است یا خیر ؟ و یک اندازه معیاری برای بررسی دقت آزمون ارائه نمی‌شود . در این فصل فرض می‌کنیم که آزمون فرض ها ، یک مساله برآوردیابی در نظریه تصمیم باشد و می‌توانیم نتایج جالب و قابل توجه‌ای بدست می‌آوریم . مخصوصاً تابع زیانهای قابل قبول و خوبی در نظریه تصمیم وجود دارد که تحت آنها برآوردگرهایی به دست می‌آوریم که می‌توان از آنها به عنوان یک اندازه معیار بر علیه فرض صفر استفاده کرد و تحت این تابع زیان ها ، بعضی نتایج جالب برای p-value بدست می‌آید .

۲-۱-۱ روش استاندارد : آزمون فرض کلاسیک بر اساس لم نیمن-پیرسون انجام می‌شود . (Lehman (۱۹۸۶)) و منجر به توابع تصمیمی می‌شود که تابع تصمیم 0-1 نامیده می‌شوند (به جز در مورد آزمون‌های تصادفی شده) . این شیوه متداول و رایج برای انجام دادن آزمون‌ها ، هر چند از نظر آماردانان کلاسیک بسیار بهینه و خوبند ولی از جهات مختلف مورد انتقاد واقع شده اند . اولاً بسیاری از آماردانان بیز مانند Berger (۱۹۸۵a,b) ، Dickey (۱۹۷۷) و Degroot (۱۹۷۳) در تحقیقاتشان مسایل بیزی را مطرح کردند که به اشکالات لم نیمن-پیرسون با یک بحث دقیق اشاره می‌کند . آنها نشان دادند که برای آزمون دو طرفه  $H_0: \theta = \theta_0$  در مقابل  $H_1: \theta \neq \theta_0$  (آزمون‌هایی که فرض صفر در آنها تک نقطه‌ای است) بین لم نیمن-پیرسون و آزمون بیز تناقض وجود دارد . در واقع در حالی که لم نیمن-پیرسون فرض  $H_0$  را رد می‌کند ، اما احتمال بیز پسین  $H_0$  نزدیک به یک می‌شد و فرض  $H_0$  را تایید می‌کرد !! اما Degroot (۱۹۷۳) و Casella and Berger (۱۹۸۷ a) نشان دادند که این تناقض برای آزمون یک طرفه  $H_0: \theta \leq \theta_0$  در مقابل  $H_1: \theta > \theta_0$  وجود ندارد و ثابت

کردند که برای توزیع های پیشین ناسره ، مقدار  $p$ -value ( معیار بدست آمده برای رد یا تایید فرض  $H_0$  با لم نیمن-پیرسون ) و احتمال بیز پسین  $H_0$  با هم برابرند . دومین ایرادی که به لم نیمن-پیرسون وارد است این است که معیارهایی که برای ارزیابی درستی و برآورد دقت یک آزمون استفاده می شوند ، نوعاً معیارهایی هستند که از قبل مشخص شده است (Predata) که در بیشتر مواقع اندازه آزمون ( $\alpha$ ) می باشد . (وقتی نیمن و پیرسون ، لم خود را به Fisher ، آماردان برجسته انگلیسی ارائه دادند ، Fisher با بیان همین عیب یعنی از قبل مشخص کردن میزان دقت در آزمون ( $\alpha$ )) ، حاضر به پذیرش لم نیمن-پیرسون نشد . ) یک ایرادی که همواره به لم نیمن-پیرسون و شروطش وارد می شود این می باشد که وقتی Postdata (داده های پسین) مشاهده شود ممکن است این معیارها کاملاً غیر قابل قبول باشد (Kiefer (۱۹۷۷)، Robinson (۱۹۷۹a,b) ) . راه دیگری که توسط Kiefer پیشنهاد شد استفاده از  $p$ -value برای ارزیابی درستی و دقت فرض صفر است . در واقع Kiefer و بیشتر آماردانان ترجیح می دهند  $p$ -value به کار ببرند به آن سبب که عقیده دارند  $p$ -value دلیل محکمی علیه رد فرض صفر ارائه می دهد . این ایده ها هم سو با هدف این فصل است که میزان دقت آزمون فرضها بر اساس معیاری برحسب Postdata ها ارزیابی شود . (از اشکالات لم نیمن-پیرسون این است که برای برآورد دقت در طی روند آزمون از ( $\alpha$ ) و توان آزمون استفاده می کند که آنها بر اساس Predata هستند نه Postdata ) .

موضوع مهم در تحقیقات علمی این است که آنها همگی از  $p$ -value برای نتیجه گیری در مورد درستی یا نادرستی فرض صفر استفاده می کنند و با نتایج دیگر آزمون در سطح ( $\alpha$ ) (مانند ناحیه بحرانی، تابع آزمون...) کاری ندارند ، در واقع  $p$ -value بی قید و شرط به عنوان اندازه ی معیاری برای تایید و یا رد فرض  $H_0$  استفاده می شود . یکی از دلایل انجام تحقیق اخیر این است که ما به دنبال دلیل های معقولی در آزمون هستیم که  $p$ -value را به عنوان یک معیار قابل قبول بپذیریم . استفاده از  $p$ -value به طور وسیع در آزمایشات انجام می شود و ما به عنوان آماردانان باید تصمیم بگیریم که  $p$ -value ویژگی قابل قبول بودن را دارد یا نه؟

**۲-۱-۲ معایب  $p$ -value** : بیشترین انتقادات از  $p$ -value در آمار بیز مطرح می شود ، هر چند این انتقادات در بقیه ی جاها نیز وجود دارد. حتی با وجود اینکه  $p$ -value می تواند مشابه احتمالات بیز پسین باشد باز تعداد زیادی نقص آشکار برای انتقاد کردن وجود دارد. از آنجا که در بیشتر موارد ،  $p$ -value به شکل  $P(x) = P(T(X) > T(x))$  است که  $T(x)$

مقدار مشاهده شده ی متغیر تصادفی  $T(X)$  است، این مشکل و اعتراض همواره روی مقادیر مشاهده شده بعید و دور از ذهن نمونه وجود دارد ( که هرگز اتفاق نمی افتند ) . مثلاً اگر  $T(x)$  ما مقدار بسیار بزرگی شود آنگاه p-value به سمت صفر می رود و فرض  $H_0$  همواره تایید می شود . علاوه بر این ، در صورت نادیده گرفتن این مقادیر ، این در تضاد با اصل درست نمایی است که بیان می کند که استنباط ها باید تنها بر اساس مقادیر مشاهده شده باشند . (Berger and Wolpert (۱۹۸۴) ) . Casella and Berger (۱۹۸۷a) یک رابطه بین p-value و دلایل قبول یا رد فرض صفر در آزمون بیز را بیان کردند . آنها نشان دادند که دلایلی که برای رد یا قبول فرض صفر در آزمون بیزی به کار می رود را می توان برحسب آماره-ای از مشاهدات که p-value از روی آنها بدست آورده می شود بیان کرد . (۱۹۸۷a) Casella and Berger نشان دادند که برای آزمون یک طرفه  $H_0: \theta \leq \theta_0$  در مقابل  $H_1: \theta > \theta_0$  ، هرگاه تابع چگالی از خانواده پارامتر مکانی باشد  $(f_\theta(x) = f_\theta(x - \theta))$  و دارای خاصیت نسبت درستنمایی یکنوا (MLR) و متقارن حول صفر باشد ، آنگاه p-value برابر با احتمال بیز پسین  $P(H_0 | x \in G_{us})$  است که  $G_{us}$  مجموعه توزیع های پیشین تک مدی  $\theta_0$  و متقارن حول  $\theta_0$  است . ما در این مورد که p-value یک معیار خوب است تردید و نگرانی نداریم و روندها و معادلات بیز نیز ممکن است با هم تفاوت داشته باشند اما تعداد زیادی انتقاد در آمار بیز بر اساس تناقضات نسبت به p-value مطرح می شود که ما در زیر به تعدادی از این انتقادات اشاره می کنیم :

Lindley در سال ۱۹۵۷ نشان داد که برای آزمون دو طرفه  $H_0: \theta = \theta_0$  در مقابل  $H_1: \theta \neq \theta_0$  در توزیع نرمال بین استفاده از p-value و استفاده از احتمال بیز پسین تناقض وجود دارد . او نشان داد که ممکن است فرض صفر با p-value رد شود ولی احتمال بیز پسین  $H_0$  مقدار زیادی شود که در نتیجه فرض صفر را تایید کند . بعدها آماردانان نشان دادند که اختلاف بین آزمون معنی داری و آزمون های بیزی در فرض های دو طرفه به توزیع پیشین و یا تعداد نمونه بستگی ندارد و برای نمونه های کوچک نیز وجود دارد . در واقع اختلاف ذکر شده بستگی به مجموعه ای دارد که تحت آن بزرگترین کران پایین احتمال پسین فرض صفر بدست آورده می شود .

سی سال بعد ، Berger and delampady در سال ۱۹۸۷ ، این تناقض بین p-value و احتمال بیز پسین را در آزمون دو طرفه برای خانواده توزیع دوجمله ای نشان دادند . آنها ثابت

کردند که اگر توزیع پیشین ، متقارن حول  $\theta_0$  با مد  $\theta_0$  و یا مزدوج با میانگین  $\theta_0$  و یا هر توزیع ممکن با میانه  $\theta_0$  باشد ، بین مقدار p-value و احتمال بیز پسین  $H_0$  ، اختلاف فاحشی وجود دارد . همچنین Berger and Sellke در همین سال ، نشان دادند که در آزمونهای دو طرفه برای توزیع نرمال ، حداقل احتمال بیز پسین  $H_0$  (وقتی چگالی پیشین هر توزیع دلخواهی باشد) به مقدار قابل ملاحظه‌ای از p-value بیشتر است .

همان گونه که دیدید این تناقضات همه بر اساس این حقیقت بود که در رخدادهای و آزمایشات ، ممکن است p-value بسیار کوچکتر از احتمالات بیز پسین در آزمونهای دو طرفه باشد . ( در واقع با احتمال بیز پسین فرض صفر تایید می شود درحالیکه p-value فرض صفر را رد می کند . ) اما همان طور که قبلاً گفتیم Casella and Berger در سال ۱۹۸۷ نشان دادند که در آزمون های یک طرفه این تناقض وجود ندارد و p-value به صورت یک حدی از برآوردگر بیز است . این که ما بیان می کنیم که p-value در آزمون های یک طرفه می تواند برابر با احتمال بیز پسین باشد ، ممکن است با پاراگراف اول که ما گفتیم p-value در تضاد با اصل درست نمایی است تناقض داشته باشد ، اصلی که با قانون بیز ارتباط چندانی ندارد . اما باید دقت کنیم که برابری بین p-value و احتمالات بیز پسین تنها یک برابری ریاضی یعنی برابری دو انتگرال متفاوت است . اساساً محاسبات که ما برای بدست آوردن این دو مقدار انجام می دهیم با هم متفاوت است .

از طرف دیگر معایب بیز و مسائل مربوط به p-value ممکن است در آمار کلاسیک نیز رخ دهد . یک آماردان کلاسیک نیز ممکن است با وجود علاقه بیشترش به انتخاب p-value تا برآوردگر بیز ، p-value را رها کند وقتی با استفاده از قضایای کلاسیک ، p-value یک توجیه منطقی نداشته باشد یعنی درحالیکه داده‌های مشاهده شده از فرض صفر حمایت می کنند ، p-value بدست آمده فرض صفر را رد می کند و یا برعکس . در برخی از موارد تعریف p-value و بدست آوردن آن ممکن است سخت باشد . به طور مثال Berger and delampady نشان دادند که اگر  $X$  دارای توزیع دوجمله‌ای با پارامترهای  $n$  و  $\theta$  باشد  $(X \sim BIN(n, \theta))$  . آنگاه برای آزمون دو طرفه  $H_0 : \theta = \theta_0$  در مقابل  $H_1 : \theta \neq \theta_0$  ، با یک سری محاسبات p-value به صورت زیر خواهد شد :

$$\text{p-value} = P_{\theta=\theta_0}(\{y : f(y|\theta = \theta_0) < f(x|\theta = \theta_0)\})$$

اما اگر p-value با یک روش صحیح تعریف شود آن را معمولاً با استفاده از بعضی تابع آزمون های بهینه لم نیمن-پیرسون می توان به دست آورد .

همچنین بعضی تعاریف ارائه شده برای p-value نیز درست نیست که ما در زیر به بعضی از این تعاریف اشاره می کنیم :

(۱) برخی اوقات p-value را احتمال خطای نوع اول می نامند درحالیکه احتمال خطای نوع اول را خود محقق تعیین می کند و به توزیع آماره آزمون تحت فرض  $H_0$  بستگی دارد و تابعی از مشاهدات نیست .

(۲) برخی p-value را به عنوان احتمال درستی  $H_0$  در نظر می گیرند درحالیکه احتمال درستی  $H_0$  کاملاً با p-value متفاوت است زیرا اگر یک توزیع پیشین روی فضای  $\{H_0, H_1\}$  و  $p\text{-value}=P$  در نظر بگیریم آنگاه  $p(H_0|P=p)$  برابر است با

$$p(H_0|P=p) = \frac{f(p|H_0)\pi(H_0)}{f(p|H_0)\pi(H_0) + f(p|H_1)\pi(H_1)}$$

اگر  $\pi(H_0) = \pi(H_1) = \frac{1}{2}$  در نظر بگیریم آنگاه

$$p(H_0|P=p) = \frac{f(p|H_0)}{f(p|H_0) + f(p|H_1)}$$

چون تحت فرض صفر  $P \sim U(0,1)$  است بنابراین  $f(p|H_0) = 1$  است و در نتیجه

$$p(H_0|P=p) = \frac{1}{1 + f(p|H_1)}$$

بنابراین همانطور که می بینیم حتی در حالت برابری احتمالات پیشین  $H_0$  و  $H_1$  ، احتمال درستی  $H_0$  کاملاً متفاوت از p-value است .

(۳) بعضی نیز p-value را احتمال پذیرش  $H_0$  در نظر می گیرند اگر آزمایش تکرار شود که این نیز نادرست است زیرا احتمال پذیرش  $H_0$  حتی اگر آزمایش (یا نمونه گیری) تحت همان شرایط اولیه تکرار شود ، همان خواهد بود که دربار اول بوده که اگر  $H_0$  درست باشد برابر  $1-\alpha$  و اگر  $H_0$  درست نباشد برابر  $\beta$  است و ربطی به مقدار مشاهدات ندارد .

تعریفی که بیشتر آماردانان برای p-value در نظر می‌گیرند معیاری برای میزان پشتیبانی داده‌ها از فرض  $H_0$  است ولی باز هم دارای یک سری معایبی می‌باشد که هم آماردانان کلاسیک و هم آماردانان بیز بسیار به آنها اشاره کرده‌اند. در زیر چند مورد از این عیب‌ها را بیان می‌کنیم:

(۱) p-value به  $H_1$  بستگی ندارد. به طور مثال اگر  $X \sim N(\theta, \sigma^2)$  باشد، آنگاه p-value

برای هر دو آزمون  $\begin{cases} H_0: \theta = 0 \\ H_1: \theta = 1 \end{cases}$  و  $\begin{cases} H_0: \theta = 0 \\ H_1: \theta = 100 \end{cases}$ ، با مشاهده  $x = 1/5$  برابر با  $0.5$  خواهد شد در حالی که اختلاف بین دو فرض  $H_1$  بسیار واضح و زیاد است.

(۲) p-value نسبت به  $H_0$  صعودی (و یا نسبت به  $H_1$  نزولی) نیست. اگر p-value برای

آزمون  $\begin{cases} H_0: \theta = 0 \\ H_1: \theta > 0 \end{cases}$  برابر  $V_1$  و برای آزمون  $\begin{cases} H_0: \theta = 0 \\ H_1: \theta \neq 0 \end{cases}$  برابر  $V_2$  در نظر بگیریم، از

آنجایی که  $H_1 \subset H_1'$  ما انتظار داریم که  $V_2 \leq V_1$  باشد. اما به طور مثال برای مثال نرمال بالا  $V_2 = 2V_1$  خواهد شد.

(۳) p-value نسبت به  $H_0$  و  $H_1$  نقش متقارنی ندارد یعنی اگر

$$H_0: A, H_1: B \Rightarrow \text{p-value} = V_1$$

$$H_0: B, H_1: A \Rightarrow \text{p-value} = V_2$$

در حالی که انتظار داریم  $V_2 = 1 - V_1$  باشد ولی اینگونه نیست. به طور مثال، فرض کنیم  $X \sim N(\theta, 1)$  باشد، آنگاه برای آزمون  $H_0: \theta = 0$  در مقابل  $H_1: \theta = 1$ ، با مشاهده  $x$ ،  $V_1 = P(X \geq x | \theta = 0) = 1 - \Phi(x)$  و  $V_2 = P(X \geq x | \theta = 1) = \Phi(1 - x)$ ،

(۴) وقتی  $H_1 \rightarrow H_0$ ، p-value به سمت  $\frac{1}{2}$  نمی‌رود زیرا p-value به  $H_1$  بستگی ندارد.

(۵) p-value، کالیبره نیست. وقتی p-value برابر با  $0.3$  باشد بدین معنی است که میزان پشتیبانی داده از فرض  $H_0$  (در مقابل فرض  $H_1$ ) ۳ درصد است. حال اگر p-value برابر  $0.5$  باشد، آیا صحیح است که بگوییم داده‌ها به یک میزان از  $H_0$  و  $H_1$  پشتیبانی می‌کنند !!!؟

عیب‌ها و نواقص p-value که بعضی از آنها را بیان کردیم و همچنین رفتار متفاوت p-value برای آزمون‌های یک طرفه و دو طرفه، یک دلیل برای انجام تحقیق اخیر است. این رفتار متفاوت، این فکر را مطرح می‌کند که ممکن است خود فرمول بندی مسئله ناقص باشد. به